

Аннотация

В дипломной работе приводится обоснование автоматизации регулирования скорости рабочих органов пассажирского лифта. Приводится анализ и обоснование выбора асинхронного электродвигателя с частотным регулированием. Произведен выбор двигателя 4МТКФ(Н)200L6 и частотного преобразователя ATV61HD22M3X. Разработана система управления электроприводом пассажирского лифта и проведены исследования динамического режима работы в программной среде MATLAB.

Исследованы и проанализированы переходные процессы при различных режимах работы системы.

В разделе «Экономическая часть» проведено технико-экономическое обоснование выпускной работы.

В разделе «Безопасность жизнедеятельности» производится разработка и расчет основных мероприятий при эксплуатации пассажирского лифта. Рассматривается техника безопасности при эксплуатации пассажирского лифта и производится расчет защитного заземления.