Аннотация

Целью данной дипломной проекта является тренажерный комплекс состоит из динамической платформы, разработка локомотив машине. Динамические платформы для разработки данной фирмы Motorola устройство для создания электронной техники, известный магнат выбранной следующие средства: плата Arduino Uno, драйвер L293 сервопривод, сервопривод servo micro Tower Pro MG90S 14g, 12В блок питания, программное обеспечение Sim Tools v 2.1. использовались как внешние устройства.

Рассчитаны капитальные затраты на производство данного прибора и финансовая прибыль от продажи готового продукта. Был рассмотрен микроклимат, обмен воздуха, обеспечение отоплением и другие тому подобные факторы для рабочего место производства данного прибора.